

構造力学公式集 昭和61年版 訂正表

(第2版・第9刷までに対応)

頁	位置	内容
176	表 5.19 欄 11	支持・載荷状態列の図が欄 13 の図と変わっている
176	表 5.19 欄 13	支持・載荷状態列の図が欄 11 の図と変わっている

(第2版・第10刷までに対応)

頁	位置	誤	正
59	2.3.6 合成断面部材の応力 2.66 式	$\tau_i = \frac{G_i E_i}{b \sum_{n=1}^n E_i I_i} Q$	$\tau_i = \frac{\sum_i G_i E_i}{b \sum_{n=1}^n E_i I_i} Q$

(第2版・第11刷までに対応)

頁	位置	誤	正
24 5	最下段 $H_B = \dots$ の式	$H_B = \frac{\frac{1}{8} \sin^2 \theta_0 - \cos^2 \theta_0 + \frac{1}{2} \theta_0^2 \cos^2 \theta_0 - \frac{5}{4} \theta_0 \sin \theta_0 \cos \theta_0 + \frac{1}{8} \theta_0^2 + \cos \theta_0}{\theta_0 - 3 \cos \theta_0 \sin \theta_0 + 2 \theta_0 \cos \theta_0} \cdot p_0 R$	
			正
		$H_B = \frac{\frac{1}{8} \sin^2 \theta_0 - \cos^2 \theta_0 + \frac{1}{2} \theta_0^2 \cos^2 \theta_0 - \frac{5}{4} \theta_0 \sin \theta_0 \cos \theta_0 + \frac{1}{8} \theta_0^2 + \cos \theta_0}{\theta_0 - 3 \cos \theta_0 \sin \theta_0 + 2 \theta_0 \cos^2 \theta_0} \cdot p_0 R$	

(第2版・第12刷までに対応)

頁	位置	誤	正
17	1.4.1 式と用語の定義1.72式	$\varepsilon' = \int_{l_0}^l \frac{dl}{l} = 1 n \frac{l}{l_0} = 1 n (1 + \varepsilon)$	$\varepsilon' = \int_{l_0}^l \frac{dl}{l} = 1 n \frac{l}{l_0} = 1 n (1 + \varepsilon)$
324	10.5.1 表10.2内の式	誤	
		$M_\theta = \frac{P_0 b^2}{16} \left[4 - (1 + \nu) \beta^2 - 4(1 + \nu) \log \beta - \frac{1 + 3\nu}{\beta^2} \left(\frac{r}{a} \right)^2 \right]$	
		正	
		$M_\theta = \frac{P_0 b^2}{16} \left[4 - (1 - \nu) \beta^2 - 4(1 + \nu) \log \beta - \frac{1 + 3\nu}{\beta^2} \left(\frac{r}{a} \right)^2 \right]$	